

TM-0472

GHCによる実験的
ネットワークプログラミング

奥村 晃

March, 1988

©1988, ICOT

ICOT

Mita Kokusai Bldg. 21F
4-28 Mita 1-Chome
Minato-ku Tokyo 108 Japan

(03) 456-3191~5
Telex ICOT J32964

Institute for New Generation Computer Technology

GH Cによる実験的ネットワークプログラミング
(暫定版：昭和62年2月7日)

奥村 晃

(財)新世代コンピュータ技術開発機構
〒108 港区三田1丁目4番28号三田国際ビル21階

概要

並列論理型言語GH Cは非常に粒度の細かい並列環境を提供する。GH Cを用いて並列に動作する多数の永続的プロセスによる計算モデルを構築するのは容易であり、コネクショニストモデル等で用いられるネットワーク表現を実験的に扱うのに適していると思われる。本稿では、GH Cを用いてネットワークを表現することの優位性を主張し、その実現例を示す。また、記述をさらに容易にするためのシンタクスシュガーの提案を行う。

1. はじめに

近年、コネクショニストモデルあるいはPDPモデルと呼ばれるようなニューラルネットワークによるパターン認識、知識処理の研究が進められ、その有用性が注目されている。ネットワーク表現は活性状態を保持するいくつかのユニットとユニット間を結合する重み付リンクから成り、活性度の伝播によって処理を行う。またエラーの逆伝播に基づいてリンクの重みを変更することによって学習を可能にしている[Ru86]。

ネットワーク表現の有効性は NETTALK、舟の操舵等のいくつかの適用事例で明らかにされている。しかしながら、単純な処理でも比較的多数のユニットを必要とするため計算量の問題が生じる。入力ユニット、出力ユニットの他に隠れユニットと呼ばれる中間層や、また自然言語処理等で様々な概念や中間カテゴリを表現するためのユニット等、様々なユニットが必要となり、またリンク数はユニット数に輪をかけて増大する。また、ネットワークが平衡するまでには数多くの伝播処理が必要である。逆伝播による学習では簡単なものでも数千回の試行を必要としたりする。

そのため理想的には専用のハードウェアが必要で、ニューロコンピュータ等と呼ばれて研究がされている。しかし、現時点ではこれらは一般に入手可能なものではなく、数多くの入門研究者が気軽に実験に使用するという訳にいかない。そのため汎用機やワークステーションでのシミュレーションが現実的である。

本稿は、ICOTで提案された並列論理型言語GH C[Ue85]によるニューラルネットのシミュレーションを提唱するものである。GH Cでは非常に粒度の細かい記述が可能

で、並列に動作する多くのプロセスからなる処理モデルを簡単に構築することができる。また、部分的にコンパイルし直すことやプログラムを追加することが容易なため、モデルを適宜修正するような実験的ネットワーク構築に向いていると思われる。

また、GHCは基本的には人工知能向き言語Prologを並列化したものであり、知的処理を行うのに十分な記述力を持っている。そのため人間の持つ知識のうち規則化が容易なものについてはGHCプログラムとして直接記述し、そうでない部分をネットワークによって表現する等の柔軟なシステム構成が考えられる。例えば自然言語処理において構文解析部分を論理文法によって実現し、意味処理をネットワークに分担させる事によって両者を融合することができる。岡のモデル[岡87]もこの種類のモデル構築例である。

2章でGHCによる永続的プロセスの表現、3章では永続的プロセスによるネットワークの構築方法、4章では逆伝播アルゴリズムの実現について説明する。ここまではGHCによる直接の実現であるが、5章ではネットワーク表現を容易にするためのシンタックスシュガーの導入を行い記述例を紹介する。GHCでの実現に当たっての問題点を6章で、今後の展望について7章で述べる。

2. 永続的プロセスの記述

GHCの永続的プロセスは述語の再帰呼出しによって実現される。停止条件Cが満たされるまで手続きAを繰返し実行するプロセスPは次のような記述形態になる。

```
P :- <Cが偽> | A, P
P :- <Cが真> | <終了処理>
```

GHCではゴールはすべてAND並列で実行されるため、こういったプロセスをいくつも生成することが簡単にできる。PのプロセスとQのプロセスを同時に起動したければ、(P, Q)と並べて書くだけでいい。またPとQは共有変数を通じてメッセージ交換ができる。(p(X), q(X))というゴールが起動されると、一方がXに書き込んだ内容を他方が読み出すということができる。共有変数による通信は通常ストリームという構造データを用いて行う。ストリームはPrologのリスト構造で表現されるが、GHCでは生成側が構造の一部を決定しただけで消費側が逐次読み出すことができる。構造の残りの部分が未定の段階から処理が進められることと、処理の終わった部分がどんどん捨てられてしまうところからストリームと呼ばれる。

ネットワーク表現に現れるユニットやリンクは、入力された数値になんらかの計算を施して出力を出すことを繰返し行う。これを入出力をストリームで行う永続的プロセスで表現する。例えば入力ストリームの各要素の数値を2倍にして出力するプログラムtwiceは次のようになる。

```
twice(In, Out) :- In=[N|Ns] | X:=N*2, Out=[X|Xs], twice(Ns, Xs).
twice(In, Out) :- In=[]      | Out=[].
```

3. ネットワーク表現

GHCでニューラルネットを表現するにはリンクやユニットに対応する永続的プロセスを生成しストリームで結合すればいい。リンクのプロセスは受け取った入力とリンクの重みとの積を求めて出力する。ユニットは入力を合計して域値を超えていれば1を出力するし、そうでなければ0を出力することにする。

図1にニューラルネットの例を示す。

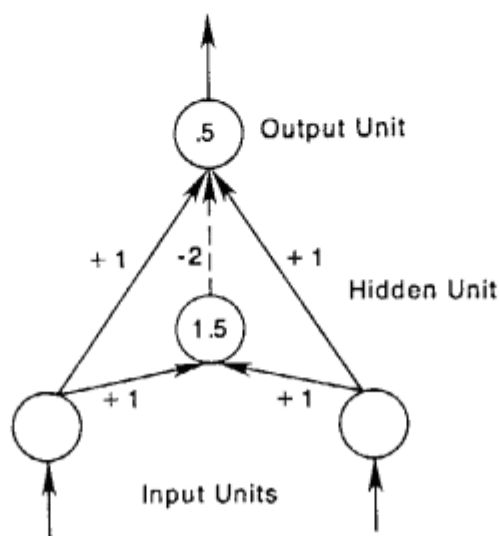


図1 排他的論理和を求めるネットワーク ([Ru86]より)

これは2つの入力の排他的論理和を求めて出力するものである。円はユニットで円中の数値は域値である。リンクの側の数値はリンクの重みである。-2の重みを持つリンクが破線で表されているがこれは抑制性のリンクであることを示している。ここで入力ユニット (Input Units) とは外部からの入力の各々に対応して1つつ存在するもので、入力をそのまま出力するだけなのでGHCのプロセスとしては特に生成する必要はない。隠れユニット (Hidden Unit) と出力ユニット (Output Unit) は、直接外部に接続していないか外部に出力するかの違いだけで同じ振舞いを要求される。そのためプログラム上、両者は同様のプロセスで表現される。

プログラム1は図1のネットワークをGHCで表現したものである。

```

xorNet(In1, In2, Out) :- true |
    link(In1, InH1, 1), link(In2, InH2, 1),
    hiddenUnit(InH1/0, InH2/0, OutH),
    link(In1, InO1, 1), link(In2, InO2, 1), link(OutH, InO3, -2),
    outputUnit(InO1/0, InO2/0, InO3/0, Out).

link([In1|Ins], Out, Weight) :- true |
    Out1:=In1*Weight, Out=[Out1|Outs],
    link(Ins, Outs, Weight).
link([], Out, _) :- true | Out=[].

hiddenUnit([A1|A]/_, B/B1, Out) :- true |
    Sum:=A1+B1, greater(Sum, 1.5, Out1), Out=[Out1|Outs],
    hiddenUnit(A/A1, B/B1, Outs).
hiddenUnit(A/A1, [B1|B]/_, Out) :- true |
    Sum:=A1+B1, greater(Sum, 1.5, Out1), Out=[Out1|Outs],
    hiddenUnit(A/A1, B/B1, Outs).
hiddenUnit([], /_, []/_ , Out) :- true | Out=[].

outputUnit([A1|A]/_, B/B1, C/C1, Out) :- true |
    Sum:=A1+B1+C1, greater(Sum, 0.5, Out1), Out=[Out1|Outs],
    outputUnit(A/A1, B/B1, C/C1, Outs).
outputUnit(A/A1, [B1|B]/_, C/C1, Out) :- true |
    Sum:=A1+B1+C1, greater(Sum, 0.5, Out1), Out=[Out1|Outs],
    outputUnit(A/A1, B/B1, C/C1, Outs).
outputUnit(A/A1, B/B1, [C1|C]/_, Out) :- true |
    Sum:=A1+B1+C1, greater(Sum, 0.5, Out1), Out=[Out1|Outs],
    outputUnit(A/A1, B/B1, C/C1, Outs).
outputUnit([], /_, []/_ , []/_ , Out) :- true | Out=[].

greater(X, Y, Out) :- X>Y | Out=1.
greater(X, Y, Out) :- X<Y | Out=0.

```

プログラム 1 G H C による排他的論理和ネットワーク

5. シンタックスシュガーの導入

ネットワークを構成するプロセス群の定義は、どれも末尾再帰のストリーム入出力を行うものである。そのため当然酷似した定義がプログラム中に多数現れることになる。そこで類型化している定義の記述の便を図るためにシンタックスシュガーの導入を考える。まず永続的プロセスの記述にはホーン節を用いることにする。このホーン節は入力と出力の関係を一つ一つの要素レベルで扱い、引数はストリームの形状を取らない。このホーン節をGHCに変換した時点で引数をストリーム化する。そのため引数が入力か出力かを明示する必要がある。このため後置オペレータ`?と``を導入する。`X?`は入力引数、`Y``は出力引数である。例えば2入力の和を出力するプロセスの定義は次の様になる。

```
sum(X?, Y?, Out) :- Out is X+Y.
```

これはコンパイラの前変換で次のGHCプログラムになる。

```
sum([X1|X], [Y1|Y], Z) :- true | Z1:=X1+Y1, Z=[Z1|Zs], sum(X/X1, Y/Y1, Zs).
sum([X1|X]/_, Y/Y1, Z) :- true | Z1:=X1+Y1, Z=[Z1|Zs], sum(X/X1, Y/Y1, Zs).
sum(X/X1, [Y1|Y]/_, Z) :- true | Z1:=X1+Y1, Z=[Z1|Zs], sum(X/X1, Y/Y1, Zs).
sum([], [], Z) :- true | Z=[].
```

1行目は最初の入力用で、両方の入力が増えるのを待っている。それ以降ではどちらかの新しい入力によって計算が進められ新しい入力が届いていないほうの引数については保存してある最新の数値(斜線の後ろ)を用いる。

このシンタックスシュガーを用いて逆伝播アルゴリズムを実現したプログラムを付録2に示す。ネットワークは2入力1出力で隠れユニットが3つある。各入力ユニットと各隠れユニットの間、および各隠れユニットと出力ユニットの間には須らくリンクが存在し、入力ユニットと出力ユニットを直接結合するリンクは存在しない。

シンタックスシュガーを用いて画一的に記述する事を目指し、未完成メッセージ等の複雑な構造の使用や一つのプロセスによる双方向の入出力の処理を避けて実現した。そのため、逆伝播の処理は別系統のプロセス群が処理することになり、リンクプロセスは新しい重みをストリームで受け取る形になっている。

6. 問題点

4. で示した逆伝播アルゴリズムについてPSIマシン上のGHCコンパイラを用いて排他的論理和の学習実験を行ったがメモリ不足で失敗に終わった。目標としては数千回の試行回数で評価を行いたかったのだが百数十回がせいぜいであった。

原因としてはプログラムに余分な機能があって最適化されていないということや、PSI上の処理系が汎用機上のものをそのまま移植したもので最適でないということも考

えられるが、それよりも数千回の試行というのが莫大な計算量を必要とする点にあると考えられる。

計算量の問題については、将来実用的なGHC処理系の実現やPIMのような専用マシンによる速度向上が予想される。また、GHCプログラムの変換技法による最適化も考えられる。現段階では本質的に必要な計算量を算定し、将来期待できる計算パワーの基で何れ程の規模の実験が可能であるかの予想をしておくべきだと思われる。

7. 将来の展望

GHCによるニューラルネットの手軽な実験方法について述べた。逆伝播による学習を行うには現時点では計算量の面で難があると思われるが、様々な静的モデルを構築して実験を行うには適当だと考える。

シンタックスシュガーについてはさらに検討が必要である。現段階のものはリンクやユニットのプロセスの定義部分を定式化したのみであるが、プロセスを結合する部分はGHCそのものである。この結合部分についても定式化を行いネットワーク記述言語を提案したい。これはGHCの上位言語の一つとして捉えることができるかもしれない。また、定式化によって一つのプロセスの機能が制限されているが、この枠内でどのような計算が可能であるかということも評価したい。もしもそれで記述力が充分ならネットワークプログラミングというプログラミングパラダイムとしてさらに検討を進めたい。制限することによって効率的な実現が考えられるであろうから、並列マシンの機械語として考えることができるかもしれない。

実験としてはニューラルネットの範囲に止まらずリンクによって記号が伝達されるような高次のネットワークを考えたい。岡のモデルについても実際的な例題について実験を行いたい。

文献

- [岡87] 岡夏樹, 意識処理/無意識処理の認知モデル, 日本ソフトウェア科学会第4回大会論文集, 1987, pp.459-462.
- [Ru86] Rumelhart, D.E. 他, Learning Internal Representations by Error Propagation, PARALLEL DISTRIBUTED PROCESSING 第一巻, The MIT Press, 1986, pp.318-362.
- [Ue85] Ueda, K., Generalized Horn Clauses, ICOT Technical Report TR-103.

付録1 逆伝播アルゴリズムの実現例

```

go(N1,N2) :- true |
    instream(InSeq).
    prepareIO(N2, InSeq, start, Input, start, Target, [start|Outstream]),
    model(N1,N2, Input, Output, Target).
    constructOutput(Output, Outstream).

prepareIO(N, Seq, LastI, Input, LastT, Target, [O|Os]) :- true |
    Seq = [n1,
        write('==> '), write(O), nl, nl| Seq1],
    difference(LastT, O, 0, TotalDif),
    Dif := TotalDif / N,
    prep0(N, Seq1, LastI, Input, LastT, Target, Dif, Os).

difference(_, start, _, Dif) :- true | Dif = 0.
difference([T|Ts], [O|Os], D0, D) :- true |
    D1 := abs(T-O),
    D3 := D0+D1,
    difference(Ts, Os, D3, D).
difference([], [], D0, D) :- true | D = D0.

prep0(N, Seq, LastI, Input, LastT, Target, Dif, Output) :- Dif >= 0.1 |
    Input = [LastI|Input1],
    Target = [LastT|Target1],
    prepareIO(N, Seq, LastI, Input1, LastT, Target1, Output).
prep0(N, Seq, _, Input, _, Target, Dif, Output) :- Dif < 0.1 |
    getOne(Seq, Seq1, Input1, Target1),
    prepIO1(N, Seq1, Input1, Target1, Input, Target, Output).

prepIO1(N, Seq, Input0, Target0, Input, Target, Output) :- Input0 \= end |
    Input = [Input0|Is],
    Target = [Target0|Ts],
    prepareIO(N, Seq, Input0, Is, Target0, Ts, Output).
prepIO1(_, Seq, end, end, Input, Target, _) :- true |
    Seq = [], Input = [], Target = [].

getOne(Seq0, Seq, Input, Target) :- true |
    Seq0 = [n1,
        write('Input pattern: '), read(Input)| Seq1],
    getOne1(Seq1, Seq, Input, Target).

```

```

getOne1(Seq0,Seq,Input,Target) :- Input Y= end !
    Seq0 = [
        write('Target pattern: '), read(Target)| Seq].
getOne1(Seq0,Seq,end,Target) :- true | Seq0 = Seq, Target = end.

model(N1,N2,In,Out,Target) :- true |
    distribute(In,Out0),
    layer1(N1,Out0,In1),
    level1(In1,Out1),
    layer2(N2,Out1,In2),
    level2(In2,Out,Target1),
    distribute(Target,Target1).

level1([I|Is],Out) :- true |
    Out = [(O,FB)|Os],
    unit1(I,O,FB),
    level1(Is,Os).
level1([],Out) :- true | Out = [].

unit1(In,Out,FB) :- In = [_|_] |
    sum1(In,O,Net,In1,Delta),
    O := 1/(1+exp(-Net)),
    Out = [O|Os],
    FB = [FB1|FBs],
    Delta := FB1 * Net*(1-Net),
    unit1(In1,Os,FBs).
unit1([],_,_,_) :- true | Out = [].

level2([I|Is],Out,[T|Ts]) :- true |
    Out = [O|Os],
    unit2(I,O,T),
    level2(Is,Os,Ts).
level2([],Out,[]) :- true | Out = [].

unit2(In,Out,[T|Ts]) :- In = [_|_] |
    sum1(In,O,Net,In1,Delta),
    O := 1/(1+exp(-Net)),
    Out = [O|Os],
    Delta := (T-O) * Net*(1-Net),
    unit2(In1,Os,Ts).
unit2([],_,_,_) :- true | Out = [].

```

```

sum1([[ (First, Feedback) | Rest ] | Is], Sum0, Sum, R, Delta) :- true |
    Feedback = Delta,
    Sum1 := Sum0 + First,
    R = [Rest | Rs],
    sum1(Is, Sum1, Sum, Rs, Delta).
sum1([], Sum0, Sum, R, _) :- true | Sum = Sum0, R = [].

layer1(N, [I | Is], Out) :- true |
    makeArc(I, N, I, Out, Out1, _),
    layer1(N, Is, Out1).
layer1(_, [], Out) :- true | setNilsAll(Out).

layer2(N, [(I, FB) | Is], Out) :- true |
    makeArc(I, N, I, Out, Out1, Feedbacks),
    total(Feedbacks, FB),
    layer2(N, Is, Out1).
layer2(_, [], Out) :- true | setNilsAll(Out).

setNilsAll([X | Y]) :- true |
    X = [].
    setNilsAll(Y).
setNilsAll([]) :- true | true.

total(Nums, Sum) :- Nums = [[_ | _] | _] |
    Sum = [S | Ss],
    total1(Nums, 0, S, Nums1),
    total(Nums1, Ss).
total([], Sum) :- true | Sum = [].

total1([N | R] | Ns, Sum0, Sum, Rest) :- true |
    Rest = [R | Rs],
    Sum1 := Sum0 + N,
    total1(Ns, Sum1, Sum, Rs).
total1([], Sum0, Sum, Rest) :- true |
    Sum = Sum0,
    Rest = [].

```

```

makeArc(W, N, In, Out, Out1, Feedback) :- N > 0 |
    Out = [[0|0]|0s],
    Out1 = [0|0s1],
    Feedback = [FB|FBs],
    arc(W, In, 01, FB),
    N1 := N - 1,
    W1 := W * 1.1,
    makeArc(W1, N1, In, 0s, 0s1, FBs).
makeArc(_, 0, _, Out, Out1, Feedback) :- true | Out = [], Out1 = [], Feedback = [].

arc(W, [I|Is], Out, Feedback) :- true |
    Out = [(O, D)|0s],
    O := W * I,
    updateWeight(W, I, D, W1),
    Feedback = [FB|FBs],
    FB := W * D,
    arc(W1, Is, 0s, FBs).
arc(_, [], Out, FB) :- true | Out = [], FB = [].

updateWeight(Old, Input, Delta, New) :- wait(Delta) |
    K = 0.5,
    New := Old + K * Delta * Input.

distribute([First|Rest], Out) :- true |
    dist1(First, Out, Out1),
    distribute(Rest, Out1).
distribute([], Out) :- true | setNilsAll(Out).

dist1([I|Is], O, R) :- true |
    O = [[I|Rest]|0s],
    R = [Rest|Rs],
    dist1(Is, 0s, Rs).
dist1([], O, R) :- true | O = [], R = [].

constructOutput(I, O) :- I = [_|_] |
    gatherFirstAll(I, 01, I1),
    O = [0|0s],
    constructOutput(I1, 0s).
constructOutput([[]|_], O) :- true | O = [].

```

```

gatherFirstAll([[First|Rest]|Others],Pack,Continue) :- true |
    Pack = [First|Fs],
    Continue = [Rest|Rs],
    gatherFirstAll(Others,Fs,Rs).
gatherFirstAll([],Pack,Continue) :- true | Pack = [], Continue = [].

```

付録2 シンタックスシュガーによる記述例

```

net(In, Out, Target) :-
    layer1(In, M1),
    hiddenLevel(M1, M2),
    layer2(M2, M3, Error),
    outputUnit(M3, Out, Target, Error).

layer1((In1, In2), (W1, W2, W3, W4, W5, W6), Out) :- true |
    link(In1, W1, Out1),
    link(In1, W2, Out2),
    link(In1, W3, Out3),
    link(In2, W4, Out4),
    link(In2, W5, Out5),
    link(In2, W6, Out6),
    Out = ((Out1, Out4), (Out2, Out5), (Out3, Out6)).

layer2((In1, In2, In3), Out, Error) :- true |
    link(In1, W1, Out1, Error),
    link(In1, W2, Out2, Error),
    link(In1, W3, Out3, Error),
    Out = (Out1, Out2, Out3).

outputUnit(In, Out, Target, Error) :- true |
    add3(In, Net),
    makeOutput(Net, Out),
    getOutputError(Net, Out, Target, Error).

makeOutput((In1?, In2?, In3?), Out?) :-
    Out is 1/(1+exp(-(In1+In2+In3))).

getOutputError(Net?, Out?, Target?, Error?) :-
    Error is (Target-Out)*Net*(1-Net).

link(In, W, Out, Error) :- true |
    weighten(In, [W|Ws], Out),
    getNewWeight(W, Error, In, Ws).

getNewWeight(Old, [E1|Es], [In1|Ins], W) :- true |
    W1 := W+0.5*E1*In1,
    W=[W1|Ws],
    getNewWeight(W, Es, Ins, Ws).

```

```

link(X?,W?,Out) :-
    Out is X*W.

hiddenLevel((In1,In2,In3),Out) :- true !
    hiddenUnit(In1,Out1),
    hiddenUnit(In1,Out2),
    hiddenUnit(In3,Out3),
    Out=(Out1,Out2,Out3).

hiddenUnit((In1?,In2?),Out?) :-
    Out is 1/(1+exp(-(In1+In2))).

add3((In1?,In2?,In3?),Out?) :-
    Out is In1+In2+In3.
add3((In1?,In2?),Out?) :-
    Out is In1+In2.

```